	ASILI ERİŞİM DONANIMI PERİYODİK KONTROL KRİTERLERİ	Doküman Kodu Yayım Tarihi Revizyon No Revizyon Tarihi Yürürlük Tarihi	:ZPKK07 :26/09/2025 :- :- : 01/02/2026

1. KAPSAM

Bu doküman kalıcı veya geçici olarak tesis edilmesi amaçlanan, insanların ve malzemelerinin taşınması için tasarımlanmış asılı platform veya koltuğa sahip, sabit asılmış veya ray veya uygun bir yüzey üzerinde (örneğin, beton yol) yürüyebilen asılı erişim donanımlarının (yapı bakım ünitesi, geçici asılı platform, asılı koltuk) periyodik kontrolünü kapsar.

Kapsamda belirtilen iş ekipmanları; kontrol kriterleri tablosundaki içerik ile kontrol edilmeli ve kusurlar bu içerikte belirtilen tanımlamalara uygun olmalıdır. Periyodik kontrolde bu içerikte belirtilen tanımlamalar dışına çıkılamaz ve kusur yazılamaz. Periyodik kontrolleri yapmaya yetkili kişi içerikte belirtilen tanımlamalar için gerektiğinde açıklama yapabilir.

Not: Dokümanın devamında özellikle tipin vurgulanmadığı durumlarda geçici asılı platform ve yapı bakım ünitesi asılı platform, asılı koltuk ise koltuk olarak adlandırılacaktır. Platform sadece askı aksamının sonuna bağlanmış kişilerin ve malzemelerin kaldırıldığı kısım olarak kullanılmıştır. Ayrıca seyir hareketi ifadesi asma donanımının (yatay eksende yürünen kısım (ray, düz zemin vb.) hariç asılı platformun halat vb. aksamlarla asıldığı yapı ve/veya yürüme arabası) düşey, dönüş, yatay, çapraz, teleskopik vb. hareketlerinin tamamı için kullanılmaktadır.

2. KONTROL KRİTERLERİNİN VE TESTLERİN DEĞERLENDİRİLMESİ

MUAYENE KRİTERLERİ		
Başlık	**İçerik**	**Standart Maddesi**
1. Operatör talimatları ve işaretlemeler	❖ * Yardımcı kaldırma mekanizmasının kancası yardımcı kaldırma mekanizmasının kapasitesi ve kişilerin kaldırılmasının yasak olduğuna dair bilgi ile işaretlenmiştir. ❖ * Platform üzerinde yardımcı kaldırma mekanizmasının kapasitesi belirtilmiştir. ❖ * Geçici karşı ağırlıklı kiriş asma donanımları talimatları kiriş üzerine sabitlenmiştir ve okunaklıdır. ❖ * Kablosuz kumanda kullanımında kişilerin ezilme ve sıkışma risklerinin bulunduğu yerlerde kablosuz kumanda kullanıldığına dair bir uyarı ve kablosuz kumanda çalışırken görülebilir ikaz/platformun çalışmaya başlamasından önce işitilebilir ikaz vardır. ❖ * Geçici asılı platformlarda türüne bağlı olarak üzerinde platformun tanımlaması, geçici asılı platformun imalatçısının veya yetkili temsilcisinin ticari adı ve açık adresi, asılı platformun üreticisinin ve tedarikçisinin adı ve adresi, seri veya tipin tanımı, seri numarası (varsa), nominal kapasite ve platform boyutlarına göre maksimum kişi sayısı tablosu, konsollu çıkmaların uzunluğu ve maksimum çalışma yükü, farklı platform konfigürasyonlarını gösteren şematik gösterim, ayrı bileşenler için ana bileşen üzerinde izlenebilirlik, emniyet kemeri takma noktası (varsa) bilgilerinin olduğu etiket/etiketler vardır. ❖ * Yapı bakım ünitelerinde türüne bağlı olarak üzerinde platformun tanımlaması, yapı bakım ünitesinin imalatçısının veya yetkili temsilcisinin ticari adı ve açık adresi, asılı platformun üreticisinin ve tedarikçisinin adı ve adresi, seri veya tipin tanımı, seri numarası (varsa), kendi ağırlığı, nominal kapasite ve maksimum kişi sayısı, yardımcı kaldırma mekanizması nominal kapasitesi (varsa), sökülebilir hareketli asma donanımının olduğu durumlarda asma donanımının maksimum yük kapasitesi, emniyet kemeri takma noktası (varsa) bilgilerinin olduğu etiket/etiketler vardır. ❖ * Manuel kaldırma mekanizmalarının üzerinde maksimum çalışma kapasitesi, halat çapı ve halatın özellikleri bilgilerinin olduğu etiket vardır. ❖ * Güç tahrikli kaldırma mekanizmalarının üzerinde maksimum çalışma kapasitesi, nominal kaldırma hızı, halat çapı ve halatın özellikleri bilgilerinin olduğu etiket vardır. ❖ ** İkincil güvenlik cihazları üzerinde maksimum çalışma kapasitesi, halat çapı, tetikleme hızı (varsa) bilgilerinin olduğu etiket vardır. ❖ * Geçici asılı platformun dengesinin karşı ağırlıklarla sağlanması durumunda asma donanımının üzerinde kaldırma mekanizmasının maksimum çalışma yükü, yük kolunun iç ve dış kısmının uzunluğu bilgilerinin olduğu etiket vardır. ❖ * Parapet kıskacıyla bağlanan geçici asılı platformlarda asma donanımının üzerinde kaldırma mekanizmasının maksimum çalışma yükü, yük kolunun dış kısmının uzunluğu ve destekler arası uzunluk bilgilerinin olduğu etiket vardır. ❖ * Bilgi etiketi ve tüm işaretlemeler anlaşılırdır, dikkat çekicidir, okunaklıdır, doğru renktedir ve kolay sökülemeyecek şekilde iliştirilmiştir.	TS EN 1808:2015 8.12 – 9.4.3 – 11.5 – 13.1.2 – 13.1.3 – 13.1.4
2. Yetkisiz kullanıma ve müdahaleye karşı koruma	❖ * Aşırı yük algılama cihazı ayar mekanizması yetkisiz müdahaleye karşı korunmuştur. ❖ * İkincil fren yetkisiz sıfırlamaya karşı korunmuştur. ❖ ** Geçici asma donanımı karşı ağırlıkları yetkisiz müdahaleye karşı kilitlenebilirdir. ❖ * Asma donanımı kumandaları yetkisiz müdahaleye karşı kilitlenebilirdir.	TS EN 1808:2015 8.3.5.8 – 8.9.3.8 – 9.4.3 – 11.1.8

3. Koruma tertibatları	❖ * Motorlar ve servis frenleri dış ortam, atmosferik vb. etkilere karşı korunmaktadır. ❖ ** Kaldırma aksamlarının (halat vb.) kasnaklarından ve/veya makaralarından çıkma riskine karşı koruma vardır. ❖ * Kaldırma aksamlarının (halat, zincir vb.) kasnaklarından ve/veya makaralarından çıkma riskine karşı koruma tertibatlarında deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ * Tahrik kasnaklarında/tamburlarında sarım düzenlidir. ❖ * Tahrik kasnaklarında/tamburlarında sarım düzeni sağlayan sistem çalışır durumdadır, üzerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ * Halat depolama tamburlarında halatın dışa çıkması engellenmiştir. ❖ * Tahrik ünitesi çatıya monteli traksiyonel vinç ise askı ve emniyet halatları tambur vb. üzerine sarılmalıdır. ❖ * Kaldırma aksamları (halat vb.) ve kasnak ve/veya makaralar arasına yabancı madde veya uzuv sıkışma riskine karşı koruma vardır, deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ * Seyir hareketi tahrik sisteminin zincir ve zincir bağlantılarının koruma kapakları görsel inceleme yapmaya müsaade etmektedir. ❖ ** Seyir hareketi tahrik sistemin zincirinin çarklarından çıkma riskine karşı koruma vardır. ❖ * Seyir hareketi tahrik sisteminin yük taşıma ve emniyet somununun aşınma durumu kolay gözlemlenebilirdir. ❖ * Seyir hareketi tahrik sisteminin kremayer (çubuk) ve pinyon dişlileri ve bağlantılarının koruma kapakları görsel inceleme yapmaya müsaade etmektedir. ❖ * Çatıda seyreden yürüme arabasının arkası ile herhangi bir bitişik sabit yapı arasında sıkışma ve ezilme riskini önlemek için gerekli açıklıklar vardır veya önlemler alınmıştır. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre) ❖ * Çatıda seyreden yürüme arabasının tekerleri ile yürüme yolu arasında ayak sıkışmasını engelleyecek tertibatlar vardır, üzerlerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ * Kalıcı asma donanımlarının hareketli parçalarıyla temas riskini önlemek için kapak vb. korumalar vardır, çıkarıldıklarında ekipman üzerinde kalabilmektedir, üzerlerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur.	TS EN 1808:2015 8.1.6.5 – 8.4.1.1 – 8.4.1.2 – 8.4.3 – 8.6.1 – 8.6.2 – 8.7.2 – 8.10.1 – 8.10.6 – 9.2.7 – 9.2.8.2 – 9.2.9.3 – 9.3.2 – 9.3.3 – 9.3.7
4. Asılı platform veya koltuk	❖ ** En küçük geçiş genişliği uygun ölçüdedir. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre) ❖ ** Çalışma yüzeyi alanı uygun ölçüdedir. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre) ❖ * Zemin kaymaz malzemeden yapılmıştır. ❖ * Zemin malzemesi (uzatmalar da dahil) zemine sabitlenmiştir ve maksatlı müdahale (alet gerektiren vb.) ile çıkartılabilirdir. ❖ * Zemin kolay temizlenebilmekte ve sıvı dökülmeleri kolay boşalabilmektedir. ❖ ** Zeminde bulunan açıklıklar uygun ölçüdedir. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre) ❖ * Zeminde deformasyon yoktur. ❖ ** Tüm kenarlarda üst korkuluk, ara korkuluk ve süpürgelik (tekmelik) vardır. ❖ ** Üst korkuluk, ara korkuluk ve süpürgelik (tekmelik) ölçüleri uygundur. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre) ❖ ** Üst korkuluk, ara korkuluk ve süpürgelikte (tekmelik) deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Platform bileşenlerinde (üst korkuluk, ara korkuluk, tekmelik ve zemin) yaralanmalara neden olacak keskin kenar ve köşe yoktur. ❖ ** Çatısı bulunan platformlarda platform çatısında deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur ve koruma sağlamaktadır. ❖ ** Platform üzerinde veya asma donanımı üzerinde kişisel koruyucu donanım bağlantı noktası olan platformlarda bağlantı noktasında herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Modüller platformlarda platformu oluşturan parçalar yanlış monte edilmemiştir ve yanlış monte edilemeyecek şekildedir. ❖ ** Modüller platformlarda platformu oluşturan parçalar uyumludur. ❖ * Modüler platformlarda platformu oluşturan parçaların bağlantıları görünürdür. ❖ * Kaldırma mekanizması platform üzerinde olan yapı bakım ünitelerinde askı aksamları (halat vb.) ve güvenlik halatları tambur vb. donanımlara sarılmaktadır, bu donanımlar çalışır durumdadır, herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Yapı bakım ünitesi platformunun tüm kenarlarındaki korkuluklar tam kapalıdır. Açıklıklı bir yapı ise açıklıkların boyutu uygun ölçüdedir. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Kumpas ve/veya Şerit metre) ❖ ** Giriş kapısı/kapıları kayar tiptir veya içe doğru açılmaktadır.	TS EN 1808:2015 7.1.1 – 7.1.2 – 7.1.3 – 7.1.4 – 7.1.5 – 7.1.6 – 7.1.8 – 7.2 – 7.3 – 7.4 – 7.5 – 7.6 – 7.7.2.2 – 7.7.3 – 7.7.4 – 7.8 – 7.9.2

	❖ ** Giriş kapısı/kapıları istem dışı açılmamaktadır ve kilit vb. mekanizmaları çalışır durumdadır. ❖ * Giriş kapısında/kapılarında ve kilit mekanizmalarında deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Giriş kapısı/kapıları ya kendiliğinden kapanabilmektedir veya elektriksel olarak kontrol edilmektedir. ❖ ** Katlı platformlarda platformlar arası güvenli geçişi sağlayan merdiven ve geçiş kapağı vardır. ❖ * Platformlar arası geçişi sağlayan merdiven ve kapakta deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Platformlar arası geçişi sağlayan kapak yukarı doğru açılmaktadır, merdiveni engellememektedir ve açık konumda kalmayacak şekilde tasarımlanmıştır. ❖ * Katlı platformlarda platformlar arasındaki ölçü uygundur. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre) ❖ ** Platformlar arasındaki merdivende gerektiğinde çemberli koruyucu vardır. ❖ * Platformlar arasındaki merdivenin çemberli koruyucusu uygun ölçüdedir ve herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre) ❖ ** Asılı koltuk oturma yeri ölçüleri uygundur. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre) ❖ ** Asılı koltukta herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Asılı koltukta iki noktalı emniyet kemeri vardır, çalışır durumdadır, üzerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ * Asılı koltukta tüm kontroller operatörün kolayca erişebileceği şekildedir. ❖ * Tutma sistemi emniyet tertibatı kolayca takılıp çıkarılabilirdir (alet vb. gerektirmeden) ve çalışır durumdadır. ❖ ** Tutma sistemi uygun aralıklarla konulmuştur. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre vb. mesafe ölçerler) ❖ * Platform yukarı yönde hareket ederken tutma sistemi noktalarında otomatik olarak durmaktadır, hareketin devamı için bağlantı algılanmaktadır ve sistem çalışır durumdadır. ❖ * Tutma sistemi bağlantı elemanlarının düşmesi engellenmiştir. ❖ * Tutma sisteminin bağlantıları operatörün bağlantıları yapabilmesi için uygun mesafededir. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Şerit metre vb. mesafe ölçerler) ❖ * Tutma sistemi ve tüm bağlantı elemanlarında herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Platform tampon destekleri (tekerlek, şerit vb.) vardır ve üzerlerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Eğimli yüzeyde çalışan platformlar tekerleklerle donatılmıştır. ❖ * Eğimli yüzeyde çalışan platformların tekerleklerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ * Platformların tekerleklerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur.	
5. Kaldırma ve emniyet askı aksamları	❖ ** Kullanılan halatlar korozyona karşı dayanıklıdır. ❖ ** Kaldırma askı halatlarının çapı belirlenen minimum değerin altında değildir. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Kumpas ve/veya Mastar) ❖ ** İkincil (emniyet) halatı çapı kaldırma askı halatlarının çapından daha düşük değildir. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Kumpas ve/veya Mastar) ❖ ** Halat sonlandırmaları uygun yöntemlerle yapılmıştır ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ * Halat sonlandırmalarında herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Halatta/halatlarda deformasyon yoktur. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Kumpas ve/veya Mastar) **Not:** Halat iptal kriterleri için üretici tarafından farklı bir bilgi beyan edilmediği durumlarda TS ISO 4309 standardında belirtilen iptal kriterleri göz önünde bulundurulabilir.	TS EN 1808:2015 8.11.1 – 8.11.2 – 8.11.3
6. Fren sistemi/sistemleri	❖ ** Enerji kesintisinde (ana güç kaynağı, manuel kuvvet, kumanda tertibatını besleyen) kaldırma mekanizmaları için frenler devreye girmektedir. ❖ ** Seyir hareketleri için fren sistemi vardır ve çalışır durumdadır. ❖ * Seyir hareketi için manuel ve güç tahrikli sistemleri beraber düzenlenmiş ve sistemler aynı hareket kısıtlamalarını kullanıyorlarsa sistemlerin aynı anda kullanılmaları engellenmiştir.	TS EN 1808:2015 8.1.6.1 – 9.2.3 – 9.2.5.3 – 9.3.3
7. Mekanik hareket sınırlayıcı/sınırlayıcıları	❖ ** Asma donanımı (yatay eksende yürünen kısım (ray, düz zemin vb.) hariç asılı platformun halat vb. aksamlarla asıldığı yapı ve/veya yürüme arabası) hareketlerinin	TS EN 1808:2015 9.2.2 – 9.2.8.3 – 9.2.10.1 – 9.2.11.2 – 9.3.1.4

	(düşey, dönüş, yatay, çapraz, teleskopik vb.) sonunda mekanik sınır durdurucular vardır, deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Seyir hareketi sınırlama anahtarları çalışır durumdadır ve mekanik sınır durdurucularla temastan önce devreye girmektedir. ❖ * Seyir hareketi sınırlama anahtarlarında herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Seyir hareketi tahrik sistemi vida somun sisteminde somunların vidadan ayrılmasını engelleyen mekanik durdurucular vardır, üzerlerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Seyir hareketi tahrik sistemi hidrolik silindirlerin teleskopik hareketleri mekanik olarak sınırlandırılmıştır, herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Yük tutma amaçlı pnömatik silindirler kullanılmamıştır. ❖ ** Seyir hareketi tahrik sisteminde yük tutan hidrolik silindirlerde kontrolsüz hareketlere karşı koruma (yük tutma (kilit) valfi, patlak boru valfi vb.) vardır ve çalışır durumdadır. ❖ * Seyir hareketi tahrik sisteminde yük tutan hidrolik silindirlerde kontrolsüz hareketlere karşı koruma (yük tutma (kilit) valfi, patlak boru valfi vb.) valfleri silindire yekpare bağlanmıştır veya rijit borularla bağlanmıştır. ❖ ** Tampon/tamponların montajı uygundur. ❖ ** Tampon/tamponlarda deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur.	
8. Hareket sınırlama cihazı/cihazları	❖ ** Alt seviye sınırlama anahtarı platform tutma sisteminin en alt seviyedeki kılavuzlarından ayrılmadan devreye girmektedir. ❖ ** Eğimli yüzeyde çalışan platformların kaldırma ve emniyet halatlarında gevşeme olması durumunda platform otomatik olarak durmaktadır. ❖ ** Eğimli yüzeyde çalışan platformların eğim sonu sınır anahtarı çalışır durumdadır. ❖ ** Kaldırma mekanizması asma donanımı (yatay eksende yürünen kısım (ray, düz zemin vb.) hariç asılı platformun halat vb. aksamlarla asıldığı yapı ve/veya yürüme arabası) üzerine monte edilmiş asılı platformlarda indirme (halat sonu) sınırlayıcı vardır, tambur üzerinde olması gereken en az sarım sayısından önce devreye girmektedir ve çalışır durumdadır. ❖ ** Alt seviye (indirme) sınırlayıcı vardır (platformun halat vb. aksamlarla asıldığı yapı zemininde kurulan geçici asılı platformlarda zorunlu değildir) ve çalışır durumdadır. ❖ * Alt seviye (indirme) sınırlayıcı halat sonu sınırlayıcı anahtarından önce devreye girmektedir. ❖ ** Üst seviye (kaldırma) sınırlama anahtarı vardır, üst seviye son sınırlama anahtarından önce devreye girmektedir ve çalışır durumdadır. ❖ ** Üst seviye son sınırlama anahtarı vardır (platformun halat vb. aksamlarla asıldığı yapıya sabit olan geçici asılı platformlarda zorunlu değildir) ve çalışır durumdadır. ❖ * Üst seviye son sınırlama ve üst seviye (kaldırma) sınırlama anahtarları ayrı ve bağımsız kontrol cihazlarına sahiptir. ❖ * Üst seviye son sınırlama anahtarı çalıştıktan sonra asılı platforma yetkili bir kişi tarafından düzeltici faaliyet uygulanıncaya kadar kaldırma ve indirme hareketlerinin yapılması mümkün olmamaktadır. ❖ ** Halatın düzensiz ve çok sayıda üst üste sarması durumunda kaldırma mekanizması otomatik durmaktadır. ❖ * Tahrik ünitesi çatıya monteli traksiyonel vinç olan asılı platformlarda askı ve emniyet halatlarının sarıldığı düzeneğin çalışmaması durumunda platform hareketi otomatik olarak durmaktadır. ❖ ** Tahrik ünitesi çatıya monteli traksiyonel vinç olan asılı platformlarda halat sonu anahtarı vardır ve çalışır durumdadır. ❖ ** Akü şarj ünitesine bağlı iken platformun tüm hareketleri engellenmiştir. ❖ ** Yük kolunun teleskopik hareketlerinde tahrik sisteminde bir arıza olması durumunda teleskopik hareketin daha ileri konuma gelmesi engellenmektedir.	TS EN 1808:2015 7.7.2.1 – 7.9.4 – 7.9.5 – 8.3.6 – 8.3.7 – 8.3.10 – 8.4.3 – 8.4.4 – 8.6.2 – 9.2.5.3.3 – 9.2.6.1
9. Kumandalar	❖ ** Elle tahrik edilen kumanda/kumandalar (krank veya manivela kolu) çalışır durumdadır. ❖ ** Elle tahrik kumandalarının (krank veya manivela kolu) kontrolsüz hareketi engellenmiştir. ❖ * Elle tahrik edilen kumandada/kumandalarda (krank veya manivela kolu) herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Acil durum durdurması etkinleştirildiğinde yardımcı kaldırma mekanizması da durmaktadır. ❖ ** Kumandalar bas bırak (serbest bırakıldıklarında nötr konuma dönen) kumandadır. ❖ * Tüm kumandalarda semboller vardır ve okunaklı durumdadır. ❖ ** Tüm kumandalardaki semboller ile hareketler tutarlıdır.	TS EN 1808:2015 8.2.1.1 – 8.2.1.2 –8.12 – 11.1 – 11.2 – 11.5

	❖ ** Çatıda hareket eden yürüme arabasının, asma donanımının ve/veya hareket eden taşıma donanımlarındaki kaldırma mekanizmalarında acil durum durdurması vardır ve çalışır durumdadır. ❖ * Acil durum durdurmalarında herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Acil durumlar için asma donanımına (kaldırma mekanizmaları platform üzerinde olan ve asma donanımına erişimin sadece platformdan olanlar hariç) kumandalar yerleştirilmiştir. ❖ ** Çok katlı platformlarda birincil kontroller üst kattaki platformda bulunan kumandadır. ❖ ** Çok katlı platformlarda alt kattaki platformda da kumanda vardır. ❖ ** Çok katlı platformlarda kaldırma ve indirme hareketi için her iki kattaki kumanda da etkinleştirilmektedir. ❖ * Tüm acil durum durdurma cihazları bağımsız şekilde durdurma özelliğine sahiptir. ❖ * Kablosuz kumandanın etkinleştirildiği kumanda üzerinde anlaşılabilmektedir ve çalışır durumdadır. ❖ * Kablosuz kumanda kullanılan platformun herhangi bir nedenle hareketlerinin durmasından sonra operatör kablosuz kumandayı kapatıp açtıktan sonra komutları verebilmektedir. ❖ ** Birden fazla kablosuz kumanda kullanılması durumunda kablosuz kumandalar arasında etkinleştirme için seçme anahtarı vardır, çalışır durumdadır ve iki kablosuz kumanda aynı anda çalışmamaktadır.	
10. Göstergeler ve ikazlar	❖ * Platformun aşağı yönde hareketinde tutma sistemi bağlantısı için görülebilir ve/veya işitilebilir ikazlar vardır ve çalışır durumdadır. ❖ * Maksimum rüzgâr hızı aşımı işitilebilir ikazı çalışır durumdadır. ❖ * Seyir hareketi tahrik sistemi beslemesi akülü olan platformlarda kumanda panosunda akü seviye göstergesi vardır, çalışır durumdadır, üzerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ * Çatıda hareket eden yürüme arabasının hareketi sırasında çalışan işitilebilir ikaz vardır, çalışır durumdadır, üzerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ * Kablosuz kumanda kullanımında kişilerin ezilme ve sıkışma risklerinin bulunduğu yerlerde kablosuz kumanda kullanıldığına dair kablosuz kumanda çalışırken görülebilir ikaz veya platformun çalışmaya başlamasından önce işitilebilir ikazı çalışır durumdadır. ❖ * Aşırı yük algılama cihazı görülebilir veya işitilebilir ikazı vardır ve çalışır durumdadır. ❖ * Kumanda/kumandalar üzerindeki gösterge ışıkları çalışır durumdadır.	TS EN 1808:2015 7.7.3 – 7.7. 4 – 9.2.5.3.1 – 9.3.3 – 11.5 – 8.3.5.7
11. Aşırı yük algılama cihazı	❖ ** Tüm kaldırma mekanizmalarında olacak şekilde aşırı yük algılama cihazı vardır. ❖ ** Aşırı yük algılama cihazı çalışır durumdadır. ❖ ** Aşırı yük algılama cihazı devredeyken aşağı yönde indirme hariç tüm hareketler engellenmiştir.	TS EN 1808:2015 8.3.5.1 – 8.3.5.2 – 8.3.5.3 – 8.3.5.6
12. Düşmeyi engelleyici güvenlik tertibatları	❖ ** Düşmeyi engellemek için güvenlik tertibatı vardır ve çalışır durumdadır. ❖ ** Düşüş durdurma cihazı aşırı hız ve/veya sınır eğim değeri geçildiğinde devreye girmektedir ve platformu durdurmaktadır. ❖ ** Düşüş durdurma cihazı mekanik olarak devreye girmektedir. ❖ ** Düşüş durdurma cihazı test edilebilirdir ve gerekli devreye alma işlemi yapıldıktan sonra çalışmaya devam etmektedir. ❖ ** Düşüş durdurma cihazı platformun kaldırma mekanizması tarafından kaldırılabilmesine izin vermektedir. ❖ ** İkincil fren aşırı hız durumunda otomatik olarak devreye girmektedir. ❖ ** İkincil fren mekanik olarak devreye girmektedir. ❖ ** Güç tahrikli kaldırma mekanizmasına sahip asılı platformlarda ikincil fren devreye girdiğinde ana güç beslemesini kesmektedir. ❖ ** İkincil fren test edilebilirdir ve gerekli devreye alma işlemi yapıldıktan sonra çalışmaya devam etmektedir. ❖ ** İkincil fren devreye girdikten sonra platform eğimi sınır değerlerinin üzerine çıkmamaktadır. ❖ ** Düşmeyi engellemek için kullanılan güvenlik tertibatlarında herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Teleskopik yük kollarının tahrik sisteminde bir arıza olması durumunda asılı platformun düşme riski olan platformlarda ikincil bir cihaz vardır ve çalışır durumdadır. ❖ ** Seyir hareketi sisteminin zincir tahrikinde arıza olması durumunda düşey hareketi sınırlayan cihaz/tertibat vardır, çalışır durumdadır, üzerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur.	TS EN 1808:2015 8.9.1 – 8.9.2.1 – 8.9.2.3 – 8.9.2.4 – 8.9.2.5 – 8.9.2.6 – 8.9.3.2 – 8.9.3.5 – 8.9.3.6 – 8.9.3.7 – 9.2.6.1– 9.2.7 – 9.2.8.1 – 9.2.9.1

	❖ ** Seyir hareketi sisteminin vida somun tahrikinde arıza olması durumunda düşmeyi engelleyen cihaz/tertibat vardır, çalışır durumdadır, üzerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Seyir hareketi sisteminin kremayer (çubuk) ve pinyon dişli tahrikinde arıza olması durumunda düşmeyi engelleyen cihaz/tertibat vardır, çalışır durumdadır, üzerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur.	
13. Enerji kesintisinde elle indirme tertibatları	❖ ** Enerji kesintisi durumunda platformun aşağı yönde inişini sağlayacak manuel kumanda vardır, kolay erişilebilirdir ve çalışır durumdadır. ❖ ** Enerji kesintisi durumunda platformun aşağı yönde inişini sağlayacak manuel kumanda bas bırak tiptedir. ❖ * Enerji kesintisi durumunda platformun aşağı yönde inişini sağlayacak manuel kumandada herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur.	TS EN 1808:2015 8.3.4.1 – 8.3.4.2 – 8.3.4.3
14. Boylamasına durumun korunması ve/veya engel algılama	❖ ** İki bağımsız tahrik sistemine sahip çatıya monte edilmiş asılı platform enerji kesintisi durumunda platformun aşağı yönde inişini sağlayacak manuel kumanda devredeyken boylamasına durumun korunması için eğim sınır değerini geçmemektedir. (Kullanılacak ölçüm cihazı: Eğim veya açı ölçer) ❖ ** İki veya daha fazla bağımsız kaldırma mekanizmaları tarafından tahrik edilen asılı platformlarda boylamasına durumun korunması için maksimum eğim değerine ulaşıldığında platform eğimini otomatik olarak sınırlandıran (elektrikli veya mekanik) sistem vardır ve sistem çalışır durumdadır. ❖ ** Engel algılama cihazı vardır, maksimum eğim değerine ulaşıldığında platform eğimini otomatik olarak sınırlandırmaktadır ve çalışır (indirme işlemini durdurma) durumdadır. ❖ ** Baş üstü çarpma engelleyici çalışır durumdadır.	TS EN 1808:2015 8.3.4.4 – 8.3.8 – 8.3.9
15. Asma donanımı	❖ ** Kalıcı asma donanımlarında yürüme arabasının kılavuzlarından ayrılması ve/veya devrilmesi engellenmiştir. ❖ * Kalıcı asma donanımlarında yürüme arabasının kılavuzlarından ayrılmasını ve/veya devrilmesini engelleyen tertibatlarda herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Kalıcı asma donanımlarında yürüme arabasının karşı ağırlıklarının parçalı olması durumunda ağırlıklar ancak kasıtlı müdahale ile çıkarılabilecek şekilde sabitlenmiştir. ❖ * Geçici asma donanımı karşı ağırlık kütleleri maksimum değerin üstünde değildir ve ağırlık değerleri üzerlerinde kalıcı olarak işaretlenmiştir. ❖ ** Geçici asma donanımı karşı ağırlıkları kasıtlı müdahale ile çıkarılabilecek şekilde sabitlenmiştir. ❖ ** Hidrolik silindirler, çelik borular ve hortumlarda sızıntı, deformasyon ve bağlantılarda çözülme yoktur. ❖ ** Basınç sınırlayıcı/sınırlayıcıları çalışır durumdadır. ❖ * Hidrolik tankta en az ve en çok seviyeler tespit edilebilirdir. ❖ ** Hidrolik tankta yağın en az ve en çok seviyeleri uygundur. ❖ ** Hidrolik pompa çalışır durumdadır, koku ve aşırı ısınma vb. durumlar yoktur. ❖ * Hidrolik ana kapama vanası vardır, çalışır durumdadır, deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. Basınç sınırlayıcının devreye girme değeri kontrol kapsamında değildir.	TS EN 1808:2015 9.3.1.2 – 9.3.1.3 – 9.3.6 – 9.4.2 – 9.4.3 – 10.6
16. Yapısal bileşenler ve bağlantılar	❖ * Teleskopik yük kolunda/kollarında birden fazla halat veya zincir bağlanmışsa halat veya zincirlerin gerginliklerinin ayarlanması için tertibat vardır, çalışır durumdadır ve üzerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Seyir hareketi tahrik sistemi zincir aksamlarında yuvarlak baklalı zincir kullanılmamıştır. ❖ * Geçici asma donanımlarında ankraj pimleri ve tespit klipsleri gibi parçalar ekipman üzerine kalıcı bağlantılarla tutturulmuştur. ❖ ** Askı ve emniyet aksamlarının (halat vb.) bağlanması için ayrı asma noktaları vardır ve üzerlerinde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Asma donanımı ve parçaları güvenli ve emniyetli birleştirilmiştir, bağlantılarda çözülme yoktur, bağlantılarda kendiliğinden çözülmeye karşı tedbir alınmıştır ve deformasyon yoktur. ❖ ** Tahrik mekanizması/mekanizmaları bağlantılarda çözülme yoktur, bağlantılarda kendiliğinden çözülmeye karşı tedbir alınmıştır ve deformasyon yoktur. ❖ ** Çatı bağlantılarda çözülme yoktur, bağlantılarda kendiliğinden çözülmeye karşı tedbir alınmıştır ve deformasyon yoktur. ❖ ** Asma donananımı yürüme yolunda herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. ❖ ** Ekipmanın yükün gerilimi altındaki kısımları üzerinde tamir kaynağı vb. işlemler yetkili kişi/kuruluşlar tarafından gerekli prosedürlere göre yapılmıştır.	TS EN 1808:2015 9.2.6.2 – 9.2.7 – 9.4.1 – 9.4.4

	❖ **Ekipmanın tamir kaynağı yapılan bölgesinde yapılan tahribatsız muayene sonuçlarında herhangi bir çatlak vb. süreksizlik yoktur.	
17. Yardımcı kaldırma mekanizmaları	❖ * Yardımcı kaldırma mekanizması geçerli bir periyodik kontrol raporu olmadan kullanılmamaktadır. ❖ ** Yardımcı kaldırma mekanizmasının kapasitesi 1000 kg ile sınırlandırılmıştır. ❖ ** Yardımcı kaldırma mekanizmasında aşırı yük algılama cihazı vardır ve çalışır durumdadır. ❖ ** Yardımcı kaldırma mekanizması aşırı yük algılama cihazı devreye girdiğinde platformun ve kaldırma mekanizmasının indirme dışındaki hareketlerini engellemektedir. ❖ * Yardımcı kaldırma mekanizması enerji kesintisinde yükü kontrollü olarak indirilmesini sağlayabilmektedir ve bu sistem asılı platform kullanılırken erişilebilirdir. ❖ * Kaldırma mekanizması asma donanımı (yatay eksende yürünen kısım (ray, düz zemin vb.) hariç asılı platformun halat vb. aksamlarla asıldığı yapı ve/veya yürüme arabası) üzerine monte edilmiş yapı bakım ünitelerinde yardımcı kaldırma mekanizmasının maksimum kaldırma ve indirme hızı platform hızı ile aynıdır. ❖ * Kaldırma mekanizması asma donanımı (yatay eksende yürünen kısım (ray, düz zemin vb.) hariç asılı platformun halat vb. aksamlarla asıldığı yapı ve/veya yürüme arabası) üzerine monte edilmiş yapı bakım ünitelerinde yardımcı kaldırma mekanizması ile taşınan yükün korkuluk seviyesine gelmesini önleyen ve düzelten kontrol cihazı vardır ve çalışır durumdadır. ❖ * Kaldırma mekanizmaları platform üzerinde bulunan yapı bakım üniteleri ve tüm geçici asılı platformlarda yardımcı kaldırma mekanizmasının taşıdığı yükün platforma düşmemesi için kılavuzlama sistemi vardır, sistemde herhangi bir deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. (Belirtilen türlerde yükün korkuluk seviyesine gelmesini önleyen ve düzelten kontrol cihazı yerine kullanılabilir.) Yardımcı kaldırma mekanizmasının (traksiyonel, tambur vinci vb.) periyodik kontrolü bu periyodik kontrol kriterleri kapsamında değildir. Bakanlık tarafından yayımlanmış ilgili Periyodik Kontrol Kriterlerine göre ayrıca kontrol edilmelidir.	TS EN 1808:2015 8.12 – 13.2
18. Erişim	❖ * Üzerinde yürünen yerler ve merdiven basamakları kaymaz zemindir. ❖ ** Korkuluk yapısı ve boyutları uygundur. ❖ * Yürüyüş yolları ve serbest duruş alanı genişlikleri uygundur. ❖ * Merdiven ve merdiven koruyucuları uygundur. ❖ ** Tüm erişimlerde üç nokta desteği vardır. ❖ * Yerinden çıkarılabilir merdiven vb. erişim tertibatları güvenlik kontağı vb. ile unutulma riskine karşı korunmaktadır ve güvenlik kontağı çalışır durumdadır.	--
19. Elektromekanik uyum	❖ ** Tüm elektrikli emniyet tertibatları çalıştığında, tahrik makinasının harekete geçmesi engellenmekte veya durma sürecini başlatmakta ve işlevsel frenleri harekete geçirmektedir. ❖ * Kumanda ve/veya enerji panolarında kanal/pano kapakları, kablo girişleri ve kablo muhafazaları uygundur. Ucu açıkta kablo yoktur. ❖ * Motorları aşırı yüke karşı tüm gerilimli iletkenlerin motora sağladığı enerjiyi keserek koruyan sistem (sigorta vb.) vardır ve çalışır durumdadır. ❖ * Aydınlatma ve priz devrelerini aşırı yüke karşı tüm gerilimli iletkenlerin aydınlatma ve priz devrelerine sağladığı enerjiyi keserek koruyan sistem (sigorta vb.) vardır ve çalışır durumdadır. ❖ * Motor sargılarının tamamı aşırı yüke karşı ayrı ayrı korunmaktadır. ❖ * Ana anahtar/anahtarlar kontrol ve bakım için gerekli olan priz çıkışlarına veya aydınlatmaya sağlanan enerjiyi kesmemektedir. ❖ ** Ekipmanın yakınında ana anahtar vardır ve çalışır durumdadır. ❖ * Ana anahtar kilitlenebilir tiptedir. ❖ * Termik röle/röleler çalışır durumdadır. ❖ * PTC çalışır durumdadır. ❖ * Motor koruma (faz sıralı) rölesi vardır. ❖ * Motor koruma (faz sıralı) rölesi faz eksikliğinde devreye girerek motoru durdurmaktadır. ❖ * Motor koruma (faz sıralı) rölesi fazların yer değiştirmesinde devreye girerek motoru durdurmaktadır. ❖ * Kontaktörlerin açmama (yapışma) riskine karşı önlem alınmıştır. ❖ * Güç besleme devresinde seri şeklinde yer alan kontaklardaki besleme iki bağımsız kontaktör ile kesilmektedir. ❖ * Motor fren bobini seri iki kontaktörden enerjilendirilmektedir. ❖ ** Ekipmanın bütün hareket aralığı boyunca sarkan her kablonun serbest ve güvenli hareketini sağlamak için önlem alınmıştır ve çalışır durumdadır.	TS EN 1808:2015 10.1 – 10.2 – 10.3 – 10.4

	❖ * Ekipmanın bütün hareket aralığı boyunca sarkan her kablonun serbest ve güvenli hareketini sağlayan sistem kısımlarında deformasyon ve bağlantılarında çözülme yoktur. Bu bölümde belirtilen kontroller sadece elektriksel donanımın mekanik risklerle ilgili olan kısımlarını ve ilişkisini kapsamaktadır. Bu bölümde belirtilen kontroller iş ekipmanının elektrik tesisatı, topraklama tesisatı vb. periyodik kontrollerini kapsamaz.	
TEST KRİTERLERİ		
Başlık	**İçerik**	**Standart Maddesi**
20. Yüksüz test	❖ ** Ekipman yüksüz durumda iken tüm fonksiyonları yerine getirilerek test gerçekleştirildi, frenler çalışır durumdadır, deformasyon ve bağlantılarda çözülme yoktur. Her periyodik kontrolde gerçekleştirilir.	--
21. Yüklü test	❖ ** Ekipman tam kapasite ile yüklü iken tüm fonksiyonları yerine getirilerek test gerçekleştirildi, frenler çalışır durumdadır, deformasyon ve bağlantılarda çözülme yoktur. Her periyodik kontrolde gerçekleştirilir.	--
22. Dinamik test	❖ ** Yapı bakım ünitelerinde önemli bakım ve onarım faaliyetlerinden sonra ekipmanın tam kapasitesinin 1,1 katı yük ile test gerçekleştirildi, frenler çalışır durumdadır, deformasyon ve bağlantılarda çözülme yoktu. ❖ ** Geçici asılı platformda ve asılı koltukta önemli bakım ve onarım faaliyetlerinden sonra ekipmanın tam kapasitesinin üreticinin belirmiş olduğu değer ile test gerçekleştirildi, frenler çalışır durumdadır, deformasyon ve bağlantılarda çözülme yoktu. Önemli bakım ve onarım faaliyeti yoksa dinamik test gerçekleştirilmez.	TS EN 1808:2015 12.4 – 12.5
23. Statik test	❖ ** Yapı bakım ünitelerinde önemli bakım ve onarım faaliyetlerinden sonra ekipmanın tam kapasitesinin 1,5 katı yük ile test gerçekleştirildi, frenler çalışır durumdadır, deformasyon ve bağlantılarda çözülme yoktur. ❖ ** Geçici asılı platformda ve asılı koltukta önemli bakım ve onarım faaliyetlerinden sonra ekipmanın tam kapasitesinin üreticinin belirmiş olduğu değer ile test gerçekleştirildi, frenler çalışır durumdadır, deformasyon ve bağlantılarda çözülme yoktu. Önemli bakım ve onarım faaliyeti yoksa statik test gerçekleştirilmez.	TS EN 1808:2015 12.4 – 12.5
24. Düşmeyi engelleyici güvenlik tertibatı/tertibatları testi	❖ ** Güvenlik mekanizması şahısların tehlikeye maruz bırakılmaması için, çalışma platformu uzaktan uzman bir kişi tarafından teste tabi tutulabilmektedir. ❖ ** Üreticinin belirtmiş olduğu kapasite ve hız değerlerinde gerçekleştirildi, sistem devreye girdi, deformasyon ve bağlantılarda çözülme yoktur. Üreticinin belirtmiş olduğu aralıklarda gerçekleştirilir.	--

Not 1: Kusur derecesi "*" hafif kusurlu ve "**" ağır kusurlu anlamında kullanılmaktadır.

Not 2: Statik ve dinamik test yapılan periyodik kontrolde ekipmanın tam kapasitesi ile yapılan yüklü testinin yapılmasına gerek yoktur.

Not 3: Kontrol içeriğinde belirtilen kriterler ekipmanın kullanım yeri, kullanım amacı, tip, model ve imalat yıllarına vb. göre değişkenlik gösterebilmektedir. İlgili imalat mevzuatı ve/veya standardı baz alınarak ekipmanda belirtilen risklerin bulunmadığı durumda kontrol kriterleri aranmayacaktır. Kontrol içeriğinde belirtilen kriterin o ekipmanda aranıp aranmayacağı ile ilgili karar standart maddesi bölümünde atıf yapılan mevzuat ve/veya standart maddelerine göre verilmelidir. Kriterin kontrol içeriğinde bulunması her ekipman için zorunlu olarak aranacak kriter anlamına gelmemektedir.

Not 4: Standart maddesi bölümünde belirtilen standart/standartlar metodun ve kriterlerin oluşturulması için referans olarak belirtilmiştir. Üreticinin beyan etmiş olduğu farklı bir standart (farklı bir ülke standardı vb.) olması durumunda, üreticinin beyan etmiş olduğu standardın içerik bölümünde belirtilen kriteri karşılayan ilgili maddesi dikkate alınmalıdır.